Approximation d'ordre 2 des systèmes hyperboliques 2D sur maillages non-structurés

VIVIEN DESVEAUX

vivien.desveaux@univ-nantes.fr

Directeurs de thèse : Christophe Berthon, Yves Coudière

1. INTRODUCTION

- **Système hyperbolique de lois de conservations en 2D :**

$$\partial_t w + \partial_x f(w) + \partial_y g(w) = 0, \quad t \geq 0, (x, y) \in \mathbb{R}^2 \quad (1)$$

$w : \mathbb{R}^+ \times \mathbb{R}^2 \rightarrow \Omega$: vecteur des inconnues

$f, g : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^d$: fonctions flux respectivement dans la direction x et y

$\Omega \subset \mathbb{R}^d$: ensemble convexe d'états physiquement admissibles

- **Objectif :** construire un schéma numérique qui
  - est précis (ordre 2)
  - préserve l'ensemble Ω
  - fonctionne pour tous les types de maillages
  - optimise la restriction sur le pas de temps

2. MÉTHODE MUSCL

Fig. 1: Géométrie et notations de la cellule K_i

Fig. 2: Localisation des états d'ordre un w_i^n et w_j^n et des états reconstruits w_{ij} et w_{ji}

- **Schéma MUSCL sur la cellule K_i** (voir Fig. 1 et Fig. 2)

$$w_i^{n+1} = w_i^n - \frac{\Delta t}{|K_i|} \sum_{j \in \gamma(i)} |e_{ij}| \varphi(w_{ij}, w_{ji}, \nu_{ij}) \quad (2)$$

- **Hypothèse :** le schéma d'ordre un associé à (2) :

$$w_i^{n+1} = w_i^n - \frac{\Delta t}{|K_i|} \sum_{j \in \gamma(i)} |e_{ij}| \varphi(w_i^n, w_j^n, \nu_{ij}) \quad (3)$$

est de type Godunov.

- **Théorème 1 :** Si les états w_i^n sont dans Ω , $\forall i \in \mathbb{Z}$, et si la condition CFL (optimale)

$$\Delta t \frac{\mathcal{P}_i}{|K_i|} \max_{j \in \gamma(i)} \lambda_{ij} \leq 1, \quad \forall i \in \mathbb{Z}$$

est vérifiée, alors les états w_i^{n+1} donnés par (3) restent dans Ω .

- **Théorème 2 :** (voir Fig. 3) On suppose que les états w_i^n et les états reconstruits w_{ij} sont dans Ω , $\forall i \in \mathbb{Z}$, $\forall j \in \gamma(i)$, et que les états reconstruits vérifient la propriété de conservation

$$\sum_{j \in \gamma(i)} \frac{|T_{ij}|}{|K_i|} w_{ij} = w_i^n.$$

Si de plus, la condition CFL

$$\Delta t \max_{j \in \gamma(i)} \frac{\mathcal{P}_{ij}}{|T_{ij}|} \max_{k \in \gamma(i,j)} \left\{ \lambda_{ij}, \lambda_{jk}^i \right\} \leq 1, \quad \forall i \in \mathbb{N},$$

est vérifiée, alors les états w_i^{n+1} donnés par (2) restent dans Ω .

3. SCHÉMA DUAL MESH GRADIENT RECONSTRUCTION

Fig. 3: Décomposition de la cellule K_i en sous-cellules

Fig. 4: Maillage primal et maillage dual associé

- On écrit un schéma MUSCL sur deux maillages : un maillage primal et son maillage dual associé (voir Fig. 4).

$$w_i^{p,n+1} = w_i^{p,n} - \frac{\Delta t}{|K_i^p|} \sum_{j \in \gamma^p(i)} |e_{ij}^p| \phi(w_{ij}^p, w_{ji}^p, \nu_{ij}^p)$$

$$w_i^{d,n+1} = w_i^{d,n} - \frac{\Delta t}{|K_i^d|} \sum_{j \in \gamma^d(i)} |e_{ij}^d| \phi(w_{ij}^d, w_{ji}^d, \nu_{ij}^d)$$

- **Procédure de reconstruction** (voir Fig. 3) :

1. Reconstruction affine sur chaque sous-cellule T_{ij}
2. Projection sur l'espace des fonctions affines sur la cellule K_i
3. Limitation de la pente pour s'assurer que les états reconstruits restent dans Ω

4. APPLICATION : RÉFLEXION D'UN CHOC SUR UNE RAMPE

Fig. 5: Gauche : schéma d'ordre 1 - Droite : Schéma DMGR

Fig. 6: Zoom sur la structure complexe - Gauche : schéma d'ordre 1 - Droite : Schéma DMGR